

Программа для формирования файла команд полуавтомата преобразует траекторию, представленную на рисунке 5, в управляющие команды швейного полуавтомата и сохраняет их в файл. Для выполнения команды служит макрос (Command "Shell" "C:/Work/PSK100.exe"). Фрагмент файла, полученного при работе данной программы, представлен на рисунке 6.

```
FAVSOPU-2192,419,VSZPD-2184,311,-2175,203,-2166,95,-2157,-13,-  
2147,-122,-2138,-230,-2128,-338,-2117,-446,-2107,-554,-2093,-6  
47,-2082,-740,-2073,-833,-2065,-927,-2060,-1021,-2057,-1115,-2  
057,-1208,-2058,-1302,-2054,-1401,-2053,-1499,-2052,-1597,-205  
3,-1696,-2056,-1794,-2061,-1892,-2066,-1991,-2074,-2089,-2086,  
-2186,-2099,-2283,-2113,-2380,-2128,-2478,-2144,-2574,-2161,-2  
671,-2179,-2768,-2198,-2864,-2227,-2959,-2257,-3054,-2286,-314  
9,-2316,-3243,-2346,-3338,-2376,-3433,-2406,-3528,-2436,-3622,  
-2466,-3717,-2496,-3812,-2527,-3905,-2558,-3999,-2588,-4092,-2  
619,-4185,-2650,-4279,-2681,-4372,-2712,-4465,-2743,-4558,-277  
5,-4652,-2806,-4745,-2838,-4838,-2869,-4931,-2901,-5024,-2933,  
-5117,-2964,-5210,-2996,-5303,;
```

Рисунок 6 – Фрагмент файла управляющей программы швейного полуавтомата

Заключение. Таким образом, разработка интегрированных САПР позволяет доработать действующие системы автоматизированного проектирования без приобретения дорогостоящего программного обеспечения, значительно расширить их возможности, осуществлять обмен данными с внешними приложениями, оперативно автоматизировать решение возникающих производственных задач предприятий. Предлагаемая методика разработки интегрированных САПР действует для технологического оборудования с программным управлением.

1. Буевич, Т.В. Принципы разработки и функционирования интегрированных систем автоматизированного проектирования / Т.В. Буевич, А.Э. Буевич, Е.А. Шинкарев // Материалы докладов 53-й Международной научно-технической конференции преподавателей и студентов: в 2 т. / УО «ВГТУ». – Витебск, 2020. – Т. 2. – С. 8–10.

2. Атрашкевич А.Е. Принципы разработки и функционирования интегрированных систем автоматизированного проектирования / А.Е. Атрашкевич, А.Э. Буевич, Т.В. Буевич, Е.А. Шинкарев // Материалы докладов 56-й Международной научно-технической конференции преподавателей и студентов: в 2 т. / УО «ВГТУ». – Витебск, 2023. – Т. 2. – С. 30–32.

О МИНИМАЛЬНОЙ σ -ФУНКЦИИ ХАРТЛИ ПОРОЖДЕННОГО σ -ЛОКАЛЬНОГО КЛАССА ФИТТИНГА

Стаселько И.И.,

аспирант кафедры математики ВГУ имени П.М. Машерова,

г. Витебск, Республика Беларусь

Научный руководитель – Воробьев Н.Н., доктор физ.-мат. наук, профессор

Ключевые слова. Конечная группа, класс Фиттинга, полная решетка классов Фиттинга, σ -функция Хартли, σ -локальный класс Фиттинга.

Keywords. Finite group, Fitting class, complete lattice of Fitting classes, Hartley σ -function, σ -local Fitting class.

Все рассматриваемые группы конечны. Мы будем использовать терминологию из [1–5].

Основная цель настоящей работы – описание минимальной σ -функции Хартли порожденного σ -локального класса Фиттинга.

Материал и методы. В работе используются методы теории классов конечных групп. В частности, методы теории локальных формаций и теории классов Фиттинга.

Результаты и их обсуждение. Символом $\pi(n)$ обозначают множество всех различных простых делителей целого числа n . Следуя [2], σ – разбиение множества всех простых чисел \mathbb{P} , т.е. $\sigma = \{\sigma_i \mid i \in I\}$, где $\mathbb{P} = \cup_{i \in I} \sigma_i$ и $\sigma_i \cap \sigma_j = \emptyset$ для всех $i \neq j$; $\alpha(n) = \{\sigma_i \mid \sigma_i \cap \pi(n) \neq \emptyset\}$, $\alpha(G) = \alpha(|G|)$. Классом Фиттинга называется класс групп \mathfrak{F} , который замкнут относительно взятия нормальных подгрупп и произведений нормальных подгрупп из \mathfrak{F} . Напомним, что для произвольного класса групп $\mathfrak{F} \supseteq (1)$, где (1) – класс всех единичных групп, символом $G^{\mathfrak{F}}$ обозначается пересечение всех нормальных подгрупп N таких, что $G/N \in \mathfrak{F}$. Символами \mathfrak{G}_{σ_i} и $\mathfrak{G}_{\sigma'_i}$ обозначают соответственно класс всех σ_i -групп и класс всех σ'_i -групп.

Пусть f – произвольная функция вида

$$f: \sigma \rightarrow \{\text{классы Фиттинга}\}, \quad (1)$$

называемая σ -функцией Хартли (или, более кратко, H_σ -функцией). Следуя [3], рассмотрим класс групп

$$LR_\sigma(f) = (G \mid G = 1 \text{ или } G \neq 1 \text{ и } G^{\mathfrak{G}_{\sigma_i} \mathfrak{G}_{\sigma'_i}} \in f(\sigma_i) \text{ для всех } \sigma_i \in \alpha(G)).$$

Если класс Фиттинга \mathfrak{F} таков, что $\mathfrak{F} = LR_\sigma(f)$ для некоторой H_σ -функции f вида (1), то \mathfrak{F} называется σ -локальным классом Фиттинга, а f – σ -локальным заданием класса Фиттинга \mathfrak{F} (см. [3]).

Относительно включения \subseteq множество всех σ -локальных классов Фиттинга l_σ образует полную решетку.

Символ $l_\sigma \text{fit}(\mathfrak{X})$ обозначает пересечение всех σ -локальных классов Фиттинга, содержащих совокупность групп \mathfrak{X} , а $\text{fit}(\mathfrak{X})$ – пересечение всех классов Фиттинга, содержащих совокупность групп \mathfrak{X} .

Пусть $\{\mathfrak{F}_j \mid j \in J\}$ – непустая совокупность σ -локальных классов Фиттинга. Положим

$$V_\sigma(\mathfrak{F}_j \mid j \in J) = l_\sigma \text{fit}(\cup_{j \in J} \mathfrak{F}_j).$$

Пусть $\{f_j \mid j \in J\}$ – совокупность σ -локальных H_σ -функций, где f_j – некоторая σ -локальная H_σ -функция класса Фиттинга \mathfrak{F}_j . Тогда символом $V(f_j \mid j \in J)$ обозначается такая H_σ -функция f , что

$$f(\sigma_i) = \text{fit}(\cup_{j \in J} f_j(\sigma_i))$$

для всех i , если по крайней мере один из классов Фиттинга $f_j(\sigma_i) \neq \emptyset$. Если же $f_j(\sigma_i) = \emptyset$ для всех $j \in J$, то предполагают $f(\sigma_i) = \emptyset$.

Пусть $\{f_j \mid j \in J\}$ – совокупность σ -локальных H_σ -функций. Символом $\cap_{j \in J} f_j$ обозначается σ -локальная H_σ -функция f такая, что $f(\sigma_i) = \cap_{j \in J} f_j(\sigma_i)$ для всех $\sigma_i \in \sigma$. Пусть $\{f_j \mid j \in J\}$ – совокупность всех σ -локальных H_σ -функций класса Фиттинга \mathfrak{F} . Согласно предложению 7.3 [3], $f = \cap_{j \in J} f_j$ – σ -локальная H_σ -функция класса Фиттинга \mathfrak{F} . При этом H_σ -функция f называется минимальной σ -локальной H_σ -функцией класса Фиттинга \mathfrak{F} (см. [5]).

Основной результат работы – следующая

Теорема. Пусть f_j – минимальная σ -локальная H_σ -функция класса Фиттинга \mathfrak{F}_j . Тогда $V(f_j \mid j \in J)$ – минимальная σ -локальная H_σ -функция класса Фиттинга $\mathfrak{F} = V_\sigma(\mathfrak{F}_j \mid j \in J)$.

Заключение. В данной работе предложено описание минимальной σ -функции Хартли порожденного σ -локального класса Фиттинга.

1. Шеметков, Л.А. Формации конечных групп / Л.А. Шеметков. – М.: Наука. Гл. ред. физ.-матем. лит., 1978. – 272 с. – (Соврем. алгебра).
2. Chi, Z. On n -multiply σ -local formations of finite groups / Z. Chi, V. G. Safonov, A. N. Skiba // Comm. Algebra. – 2019. – Vol. 47, no. 3. – P. 957–968.
3. Guo, W. On σ -local Fitting classes / W. Guo, Li Zhang, N. T. Vorob'ev // Journal of Algebra. – 2020. – V. 546. – P. 116–129.
4. Скиба, А.Н. Алгебра формаций / А. Н. Скиба. – Минск: Беларуская навука, 1997. – 240 с.
5. Скиба, А.Н. Кратно ω -локальные формации и классы Фиттинга конечных групп / А.Н. Скиба, Л.А. Шеметков // Матем. труды. – 1999. – Т. 2, № 2. – С. 114–147.